## (12) NACH DEM VERTRAG ÜBER DIE INTERNATIONALE ZUSAMMENARBEIT AUF DEM GEBIET DES PATENTWESENS (PCT) VERÖFFENTLICHTE INTERNATIONALE ANMELDUNG

(19) Weltorganisation für geistiges Eigentum Internationales Büro



## 

(43) Internationales Veröffentlichungsdatum 28. April 2005 (28.04.2005)

PCT

(10) Internationale Veröffentlichungsnummer WO 2005/037592 A1

- (51) Internationale Patentklassifikation.G01S 13/93
- (21) Internationales Aktenzeichen: PCT/EP2004/009889
- (22) Internationales Anmeldedatum:

4. September 2004 (04.09.2004)

(25) Einreichungssprache:

Deutsch

(26) Veröffentlichungssprache:

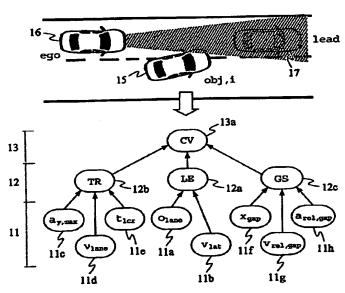
Deutsch

- (30) Angaben zur Priorität: 103 44 304.5 23. September 2003 (23.09.2003) DE 10 2004 027 983.7 9. Juni 2004 (09.06.2004) DB
- (71) Anmelder (für alle Bestimmungsstaaten mit Ausnahme von US): DAIMLERCHRYSLER AG [DE/DE]; Epplestrasse 25, 70567 Stuttgart (DB).

- (72) Erfinder; und
- (75) Erfinder/Anmelder (nur für US): BREUEL, Gabi [DE/DE]; Im Brühl 2, 70499 Stuttgart (DE). DAGLI, Ismail [DE/DE]; Poppenweiler Strasse 48, 71640 Ludwigsburg (DE). SCHITTENHELM, Helmut [DE/DE]; Haldenstrasse 79/1, 73730 Esslingen (DE).
- (74) Anwälte: PFEFFER, Frank usw.; DaimlerChrysler AG, Intellectual Property Management, IPM-C106, 70546 Stuttgart (DB).
- (81) Bestimmungsstaaten (soweit nicht anders angegeben, für jede verfügbare nationale Schutzrechtsart): AE, AG, AL, AM, AT, AU, AZ, BA, BB, BG, BR, BW, BY, BZ, CA, CH, CN, CO, CR, CU, CZ, DE, DK, DM, DZ, EC, EE, EG, ES, FI, GB, GD, GE, GH, GM, HR, HU, ID, IL, IN, IS, JP, KE, KG, KP, KR, KZ, LC, LK, LR, LS, LT, LU, LV, MA, MD, MG, MK, MN, MW, MX, MZ, NA, NI, NO, NZ, OM, PG, PH, PL, PT, RO, RU, SC, SD, SE, SG, SK, SL, SY, TJ, TM,

[Fortsetzung auf der nächsten Seite]

- (54) Title: METHOD AND DEVICE FOR RECOGNISING LANE CHANGING OPERATIONS FOR A MOTOR VEHICLE
- (54) Bezeichnung: VERFAHREN UND VORRICHTUNG ZUR ERKENNUNG VON SPURWECHSELVORGÄNGEN FÜR EIN FAHRZEUG



(57) Abstract: The invention relates to a method and to a device for recognising lane changing operations for a vehicle. At least one observation variable is determined, describing the lane changing behaviour of another observed vehicle (15). A lane changing variable (CV) is determined according to at least one observation variable which characterises the other vehicle's (15) intention to change lanes from a lane associated therewith (15).

[Fortsetzung auf der nächsten Seite]